

NAVIMU

PROJEKT: Uniwersalny moduł inercyjnej nawigacji zliczeniowej (IMU) do układów sterowania i naprowadzania rakiet

NAZWA BENEFICJENTA:

- Politechnika Warszawska (Lider Konsorcjum)
- SpaceForest Sp. z o.o.
- Korbowo Sp. z o.o.

WARTOŚĆ PROJEKTU/DOFINANSOWANIA: 11 364 695,00 PLN **OKRES REALIZACJI W LATACH:** 2021-2024

Celem projektu jest opracowanie nowego modułu inercyjnej nawigacji zliczeniowej (IMU) przeznaczonego do sterowania i naprowadzania rakiet (PGT VI). W ramach projektu określone zostaną zalety i wady rozwiązań modelowych na podstawie prób laboratoryjnych oraz poligonowych. Kluczową ideą jest budowa profesjonalnego IMU wyłącznie przy użyciu czujników MEMS.

Projekt finansowany przez Narodowe Centrum Badań i Rozwoju w ramach programu "Rozwój nowoczesnych, przełomowych technologii służących bezpieczeństwu i obronności państwa" pk. „SZAFIR”.